

❖ **Premier système :**

Le signal d'entrée est $e(t)$ et le signal de sortie est $u_c(t)$.

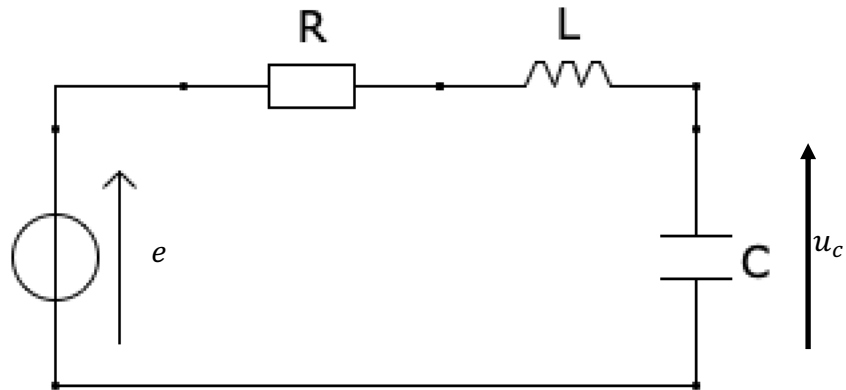


	Schéma du système	Étude de la valeur du signal de sortie	Conclusion
Comportement à basses fréquences			Le système les basses fréquences.
Comportement à hautes fréquences			Le système les hautes fréquences.

Ce système est un filtre

❖ **Deuxième système :**

Le signal d'entrée est $e(t)$ et le signal de sortie est $u_L(t)$.

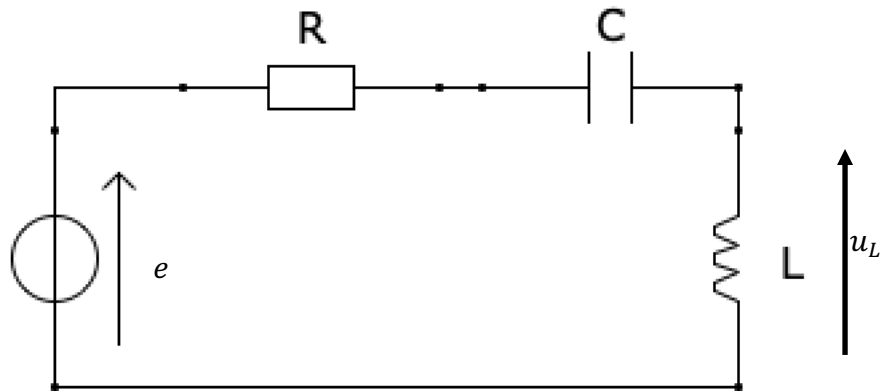


	Schéma du système	Étude de la valeur du signal de sortie	Conclusion
Comportement à basses fréquences			Le système les basses fréquences.
Comportement à hautes fréquences			Le système les hautes fréquences.

Ce système est un filtre

❖ **Troisième système :**

Le signal d'entrée est $e(t)$ et le signal de sortie est $u_R(t)$.

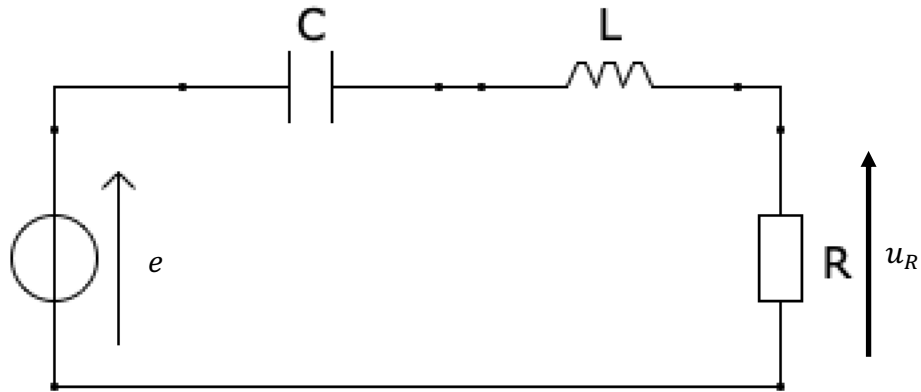


	Schéma du système	Étude de la valeur du signal de sortie	Conclusion
Comportement à basses fréquences			Le système les basses fréquences.
Comportement à hautes fréquences			Le système les hautes fréquences.

Ce système est un filtre